

École doctorale de Dauphine - ED 543

## Avis de soutenance de thèse

M. Kévin OSANLOU présente ses travaux en soutenance le 27/05/2021 à 16h00

À l'adresse suivante : En visio conférence

En vue de l'obtention du diplôme : Doctorat en Informatique

La soutenance est publique

Titre des travaux : Apprentissage de plans de manœuvres off-road pour véhicules autonomes

École doctorale : École doctorale de Dauphine

Équipe de recherche : Laboratoire d'Analyse et de Modélisation de Systèmes d'Aide à la Décision

Section CNU : 27 - Informatique

Directeur(s) : M. Tristan CAZENAVE et M. Eric JACOPIN

### Membres du jury:

Nom	Qualité	Établissement	Rôle
M. Tristan CAZENAVE	Professeur des universités	UNIVERSITE PARIS DAUPHINE - PS	Directeur de thèse
M. Eric JACOPIN	Enseignant-chercheur	CREC Saint-cyr	Co-directeur de thèse
Mme Aurélie BEYNIER	Maître de conférences	Sorbonne Université	Rapporteure
M. Ludovic DENOYER	Professeur des universités	Sorbonne Université - Détaché Facebook France	Rapporteur
M. Rachid ALAMI	Directeur de recherche	LAAS - CNRS	Examineur
M. François CHARPILLET	Directeur de recherche	LORIA - INRIA	Examineur
M. Christophe GUETTIER	Directeur de recherche	SAFRAN	Examineur
M. Jeremy FRANK	Research Lead	P&S Scheduling Group - NASA Ames Research Center	Examineur