École doctorale de Dauphine - ED 543

Avis de soutenance de thèse

M. Kévin OSANLOU présente ses travaux en soutenance le 27/05/2021 à 16h00

À l'adresse suivante : En visio conférence

En vue de l'obtention du diplôme : Doctorat en Informatique

La soutenance est publique

Titre des travaux :	Apprentissage de plans de manœuvres off-road pour véhicules autonomes
École doctorale :	École doctorale de Dauphine
Équipe de recherche :	Laboratoire d'Analyse et de Modélisation de Systèmes d'Aide à la Décision
Section CNU :	27 - Informatique
Directeur(s) :	M. Tristan CAZENAVE et M. Eric JACOPIN

Membres du jury:

Nom	Qualité	Établissement	Rôle
M. Tristan CAZENAVE	Professeur des universités	UNIVERSITE PARIS DAUPHINE - PS	Directeur de thèse
M. Eric JACOPIN	Enseignant-chercheur	CREC Saint-cyr	Co-directeur de thèse
Mme Aurélie BEYNIER	Maître de conférences	Sorbonne Université	Rapporteure
M. Ludovic DENOYER	Professeur des universités	Sorbonne Université - Détaché Facebook France	Rapporteur
M. Rachid ALAMI	Directeur de recherche	LAAS - CNRS	Examinateur
M. François CHARPILLET	Directeur de recherche	LORIA - INRIA	Examinateur
M. Christophe GUETTIER	Directeur de recherche	SAFRAN	Examinateur
M. Jeremy FRANK	Research Lead	P&S Scheduling Group - NASA Ames Research Center	Examinateur